WHAT IS CLAIMED IS:

1 設備へ操作信号を送信可能な操作部と、

前記設備が前記操作部からの操作信号を受信可能な状態とされた際に、前記設備が本来の目的を達するために有する機能を作動させて前記設備の物理的状態を現状とは異なる他の状態へ変更することにより、前記設備が前記操作部からの操作信号を受信可能な状態であることを通知する制御部と、

を備える設備制御装置。

2 離間した位置に設けられた設備へ操作信号を送信可能な操作部と、

前記操作部からの操作信号を受信可能な状態とされた際に、前記設備が本来の 目的を達するために有する機能を作動させて前記設備の物理的状態を現状とは異 なる他の状態へ変更すると共に、変更後に変更前の状態に復元させる制御部と、 を備える設備制御装置。

3 前記操作部からの操作信号に基づいて被駆動部を変位させる駆動部を含めて 前記設備を構成すると共に、

前記操作部からの操作信号を受信可能な状態とされた際に前記制御部は前記駆動部を駆動させて前記被駆動部を所定方向へ所定量変位させ、更に、前記被駆動部が当該所定量変位した直後に前記所定の方向とは反対方向へ前記所定量変位させる、

ことを特徴とする請求項2記載の設備制御装置。

4 前記操作部は、車両の室内で所定範囲変位可能に設けられた操作部本体と、 各々が前記制御部に接続されると共に各々が前記所定範囲内の異なる位置で前記 操作部本体を検出する検出部と、を含み、

前記設備は前記車両に搭載され、

前記所定範囲内の前記設備に対応した位置に前記操作部本体が達した状態で前 記操作部から当該設備へ操作信号を送信可能とした、 ことを特徴とする請求項2記載の設備制御装置。

5 前記操作部は、車両の室内で所定範囲変位可能に設けられた操作部本体と、 各々が前記制御部に接続されると共に各々が前記所定範囲内の異なる位置で前記 操作部本体を検出する検出部と、を含み、

前記設備は前記車両に搭載され、

前記所定範囲内の前記設備に対応した位置に前記操作部本体が達した状態で前 記操作部から当該設備へ操作信号を送信可能とした、

ことを特徴とする請求項3記載の設備制御装置。

6 前記操作部は、車両の室内で所定範囲変位可能に設けられた操作部本体と、 各々が前記制御部に接続されると共に各々が前記所定範囲内の異なる位置で前記 操作部本体を検出する検出部と、を含み、

前記設備は前記車両に搭載され、

検出部が操作部本体を検出した際、

前記操作部から該検出部に対応する設備へ操作信号を送信することが可能となり、

前記操作部本体が示す方向と該検出部に対応する設備の位置とが略対応する

ことを特徴とする請求項2記載の設備制御装置。